(19) 世界知的所有権機関 国際事務局



TODRO BENERON NEDERNOGEN KOMEN K

(43) 国際公開日 2002 年12 月5 日 (05.12.2002)

PCT

(10) 国際公開番号 WO 02/097803 A1

(51) 国際特許分類7:

G11B 5/60

(21) 国際出願番号:

PCT/JP01/04389

(22) 国際出願日:

2001年5月25日(25.05.2001)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

- (71) 出願人 *(*米国を除く全ての指定国について*)*: 富士通 株式会社 (FUJITSU LIMITED) [JP/JP]; 〒211-8588 神 奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番1号 Kanagawa (JP).
- (72) 発明者; および
- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 島内岳明 (SHI-MANOUCHI, Takeaki) [JP/JP]. 今村孝浩 (IMAMURA,

Takahiro) [JP/JP]; 〒211-8588 神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番1号 富士通株式会社内 Kanagawa (JP).

- (74) 代理人: 山崎 薫(YAMAZAKI, Kaoru); 〒102-0074 東京都千代田区九段南4丁目6番13号 ニュー九段マ ンション403 Tokyo (JP).
- (81) 指定国 (国内): JP, KR, US.
- (84) 指定国 (広域): ヨーロッパ特許 (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE, TR).

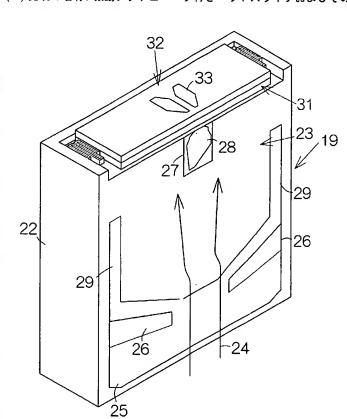
添付公開書類:

— 国際調査報告書

/続葉有/

(54) Title: HEAD SLIDER WITH INCHING ACTUATOR AND METHOD OF MANUFACTURING THE HEAD SLIDER

(54) 発明の名称: 微動アクチュエータ付きヘッドスライダおよびその製造方法



(57) Abstract: A head slider (19), comprising a slider main body (22) and an electrostatic actuator (31) installed on the air outflow side end face of the slider main body (22), wherein a head base plate (32) is installed on the electrostatic actuator (31), head elements (33) are disposed on the head base plate (32), whereby the head elements (33) on the head base plate (32) are allowed to displace slightly in, so-called, the track width direction by the operation of the electrostaic actuator (31), the head elements (33) and head base plate (32) do not reduce the occupied area of the electrostatic actuator (31) on the air outflow side end face of the slider main body (22), and a large occupied area for the electrostatic actuator (31) can be assured on the air outflow side end face of the slider main body (22), and thus, because the large occupied area can be assured, an efficient drive force can be expected to be produced by the electrostatic actuator (31).

/続葉有/

WO 02/097803 A1

2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイダンスノート」を参照。

(57) 要約:

ヘッドスライダ(19)は、スライダ本体(22)と、スライダ本体(22)の空気流出側端面に取り付けられる静電アクチュエータ(31)とを備える。静電アクチュエータ(31)上にはヘッドベース板(32)が設置される。ヘッドベース板(32)上にヘッド素子(33)は配置される。静電アクチュエータ(31)の働きでヘッドベース板(32)上のヘッド素子(33)はいわゆるトラック幅方向に微小に変位することができる。しかも、ヘッド素子(33)やヘッドベース板(32)はスライダ本体(22)の空気流出側端面で静電アクチュエータ(31)の占有面積を圧迫することはない。静電アクチュエータ(31)には、スライダ本体(22)の空気流出側端面で広い占有面積は確保されることができる。こうして広い占有面積が確保されると、静電アクチュエータ(31)では効率的な駆動力の生成は期待されることができる。

明細書

微動アクチュエータ付きヘッドスライダおよびその製造方法

5 技術分野

本発明は、例えばハードディスク駆動装置(HDD)といった記録媒体駆動装置に組み込まれるヘッドスライダに関し、特に、スライダ本体と、このスライダ本体に対してヘッド素子を相対変位させる微動アクチュエータとを備えるヘッドスライダに関する。

10

15

背景技術

例えば Bong-Hwan Kim ほか著「MEMS FABRICATION OF HIGH ASPECT RATIO TRACK-FOLLOWING MICRO ACTUATOR FOR HARD DISK DRIVE USING SILICON ON INSULATOR」(Proc. IEEE MEMS workshop, pp53-56, 1999)に開示されるように、スライダ本体の空気流出側端面に取り付けられる静電アクチュエータを備えるヘッドスライダは知られる。こういったヘッドスライダでは、静電アクチュエータの働きでヘッド素子はいわゆるトラック幅方向に微小に変位することができる。こうした微小変位によれば、ヘッド素子は高い精度で記録媒体上の記録トラックを追従し続けることが期待される。

20 静電アクチュエータは、複数の櫛歯から構成される可動側電極と、櫛歯同士の間に配置される固定側電極とを備える。可動側電極および固定側電極の間に電圧が印加されると、静電引力の働きで可動側電極すなわち櫛歯の変位は実現される。このとき、櫛歯と固定側電極との組み合わせが増えれば増えるほど、静電アクチュエータでは大きな駆動力は得られる。前述の論文に開示されるように、ヘッド表子を支持するヘッドベースと静電アクチュエータとが同一平面上で形成されると、静電アクチュエータの占有面積は狭められてしまう。効率的な駆動力の生成は実現されることはできない。しかも、これまでのところ、この種のヘッドスライダの量産化を実現する技術は全く確立されていない。

発明の開示

10

25

本発明は、上記実状に鑑みてなされたもので、できる限り静電アクチュエータ に対して大きな占有面積を確保することができるヘッドスライダを提供すること を目的とする。また、本発明は、微動アクチュエータ付きヘッドスライダの量産 化に大いに貢献することができるヘッドスライダの製造方法を提供することを目 的とする。

上記目的を達成するために、第1発明によれば、スライダ本体と、スライダ本体の空気流出側端面に取り付けられる静電アクチュエータと、静電アクチュエータ上に設置されるヘッドベース板と、ヘッドベース板上に配置されるヘッド素子とを備えることを特徴とするヘッドスライダが提供される。

こういったヘッドスライダによれば、静電アクチュエータの働きでヘッドベース板上のヘッド素子はいわゆるトラック幅方向に微小に変位することができる。こうした微小変位によれば、ヘッド素子は高い精度で記録媒体上の記録トラックを追従し続けることができる。しかも、このヘッドスライダでは、静電アクチュエータ上に設置されるヘッドベース板上にヘッド素子は搭載される。ヘッド素子やヘッドベース板はスライダ本体の空気流出側端面で静電アクチュエータの占有面積を圧迫することはない。静電アクチュエータには、スライダ本体の空気流出側端面で広い占有面積は確保されることができる。こうして静電アクチュエータに広い占有面積が確保されると、静電アクチュエータでは効率的な駆動力の生成20 は期待されることができる。

ヘッドベース板は、ヘッド素子で生成される応力にうち勝つ剛性を備えることが望まれる。例えばヘッド素子に薄膜の積層体が用いられる場合には、ヘッド素子で応力は発生しやすい。こういった応力の発生にも拘わらずヘッドベース板の形状が維持されれば、ヘッドベース板上のヘッド素子は高い精度でいわゆるトラック幅方向に微小に変位することができる。ヘッド素子の特性は安定して維持されることができる。ヘッド素子には、例えば巨大磁気抵抗効果(GMR)素子やトンネル接合磁気抵抗効果(TMR)素子といった読み取り素子や、薄膜コイルパターンを利用した薄膜磁気ヘッドといった書き込み素子が採用されればよい。ヘッド素子は、周知の通り、読み取り素子および書き込み素子を同時に備えるこ

とができる。

10

15

20

25

こういったヘッドベース板の実現にあたってヘッドベース板はシリコン基板から切り出されればよい。シリコン基板には、例えばヘッド素子で生成される応力にうち勝つ剛性を実現する板厚が与えられればよい。こうしてヘッドベース板は 比較的に簡単に形成されることが可能となる。

ヘッドスライダは、ヘッドベース板の表面に沿って延び、一端でヘッド素子に 接続される配線パターンと、配線パターンの他端に接続され、ヘッドベース板の 表面から裏面まで貫通する導電体とをさらに備えてもよい。

ヘッド素子を支持するヘッドベース板はスライダ本体に対して相対的に変位することができる。こういった変位に拘わらず、ヘッド素子からスライダ本体に向かって信号伝達経路は確立されなければならない。ヘッドベース板に埋め込まれる導電体はこういった信号伝達経路の確立に大いに役立つ。

前述の静電アクチュエータは、例えば、スライダ本体の空気流出側端面に取り付けられる支持枠と、スライダ本体の空気流出側端面から離隔した位置で支持枠の内側に配置され、ヘッドベース板に連結される櫛形の可動体と、支持枠に可動体を連結するばねと、可動体に形成される櫛歯形の可動側電極同士の間でスライダ本体の空気流出側端面から立ち上がる固定側電極とを備えればよい。

こういった静電アクチュエータでは、固定側電極と可動側電極との間に電圧が 印加されると、固定側電極と可動側電極との間に静電引力が生成されることがで きる。この静電引力の働きで、支持枠に対して可動体の相対移動は実現されるこ とができる。こうして可動体に固定されるヘッドベース板の微小変位は実現され る。

こういった静電アクチュエータを備えるヘッドスライダは、ヘッドベース板の表面に沿って延び、一端でヘッド素子に接続される第1配線パターンと、第1配線パターンの他端に接続され、ヘッドベース板の表面から裏面まで貫通する導電体と、可動体上に形成されて導電体を受け止める導電パッドと、ばねを経由して導電パッドから支持枠に向かって延びる第2配線パターンとをさらに備えてもよい。

こういったヘッドスライダでは、支持枠に対する可動体の相対変位に拘わらず、

20

ヘッドベース板上のヘッド素子からスライダ本体上の支持枠に向かって信号伝達 経路は確立されることができる。導電体の働きで第1配線パターンから第2配線 パターンに向かう信号伝達経路は確実に維持されることができる。こういった第 1 および第2配線パターン、導電体および導電パッドの組み合わせによれば、ワ イヤボンディングといった空中配線を用いることなく、相対変位するヘッド素子 および支持枠の間で確実に信号伝達経路は確立され続けることができる。

また、第2発明によれば、スライダ本体用基板の表面にアクチュエータ用基板 を張り付ける工程と、アクチュエータ用基板上にヘッドベース用基板を張り付け る工程と、ヘッドベース用基板上でヘッド素子を積層形成する工程とを備えるこ とを特徴とするヘッドスライダの製造方法が提供される。

こういったヘッドスライダの製造方法によれば、各種の基板すなわちウェハー を利用して微動アクチュエータ付きヘッドスライダは製造されることができる。 微動アクチュエータ付きヘッドスライダの製造にあたって既存の製造技術は利用 されることができる。したがって、こういった製造方法は、微動アクチュエータ 付きヘッドスライダの量産化に大いに貢献することができる。特に、こういった 15 製造方法では、スライダ本体用基板、アクチュエータ用基板およびヘッドベース 用基板で構成される重ね合わせ基板上でヘッド素子の形成は比較的に簡単に実現 されることができる。ここで、スライダ本体用基板、アクチュエータ用基板およ びヘッドベース用基板は例えばシリコンウェハーであればよい。こういったシリ コンウェハーには、例えば各基板に要求される寸法や強度、剛性に応じて必要な 板厚が与えられればよい。アクチュエータ用基板やヘッドベース用基板の張り付 けにあたっては、例えば陽極接合、共晶接合および溶融ガラス接合のうちいずれ かが用いられればよい。

一般に、こういったヘッドスライダの製造方法は、スライダ本体用基板、アク チュエータ用基板およびヘッドベース用基板から構成される重ね合わせ基板から 25 1列のヘッドスライダを含むバー素材を切り出す工程と、切り出されたバー素材 の切断面に研磨処理を施し、ヘッド素子の大きさを調整する工程とをさらに備え る。こうしてバー素材上の各ヘッド素子では所望の特性は確立される。その後、 バー素材から個々のヘッドスライダは切り出されればよい。ヘッド素子の大きさ

15

20

25

を調整するにあたっては、周知の通り、例えばGMRやTMRといった読み取り素子の抵抗値が参照されればよい。

ヘッドベース用基板の張り付けに先立って、ヘッドスライダの製造方法では、アクチュエータ用基板から微動アクチュエータが形作られてもよい。この微動アクチュエータの形成にあたっては、例えばアクチュエータ用基板の表面から裏面に突き抜ける空隙が彫り込まれればよい。こういった空隙は、例えば、スライダ本体用基板に固定される支持枠と、この支持枠の内側に配置される櫛形の可動体と、支持枠に可動体を連結するばねと、可動体に形成される櫛歯形の可動側電極同士の間でスライダ本体用基板の表面から立ち上がる固定側電極とを同時に象ればよい。こうした空隙は例えばディープリアクティブイオンエッチング(DRIE)法に基づき形成されることができる。DRIE法に実施にあたって、アクチュエータ用基板の表面には、例えば支持枠、可動体、ばねおよび固定側電極の形状を象ったレジスト膜が形成されればよい。

その他、ヘッドベース用基板の張り付けに先立って、ヘッドスライダの製造方法では、個々のヘッドスライダに対応する区画域ごとにスライダ本体用基板上で少なくとも櫛歯形の可動側電極を途切れなく取り囲む囲い壁がアクチュエータ用基板から形成されてもよい。こういった囲い壁は、例えばスライダ本体用基板およびヘッドベース用基板の間で少なくとも櫛歯形の可動側電極を収容する密閉空間を区画することができる。

こうした製造方法によれば、前述のような研磨処理にあたって、少なくとも櫛歯形の可動側電極は密閉空間内に維持される。例えば可動側電極の周囲に形成される空間には、研磨処理の研磨液や、研磨処理で発生する削りかす、その他の異物が入り込むことは確実に防止されることができる。したがって、ヘッドスライダの完成後に、静電アクチュエータの動作に不具合が生じることは極力回避されることができる。この密閉空間には、以上のような可動側電極だけでなく、固定側電極やばねが収容されてもよい。こうして可動側電極のほか、固定側電極やばねが収容されれば、固定側電極の周囲やばねの周囲に形成される空間には、同様に、研磨処理の研磨液や、研磨処理で発生する削りかす、その他の異物が入り込むことは確実に防止されることができる。ヘッドスライダの完成後に、静電アク

10

15

チュエータの動作に不具合が生じることは一層確実に回避されることができる。 このとき、支持枠は後工程で囲い壁から削り出されればよい。同様に、櫛形の 可動体は後工程で囲い壁から削り出されてもよい。こういった可動体の削り出しにあたって、櫛歯形の可動側電極は囲い壁の内壁面に一体に形成されていればよい。

さらに、第3発明によれば、スライダ本体用基板の表面にアクチュエータ用基板を張り付ける工程と、アクチュエータ用基板の表面から微動アクチュエータの可動体の輪郭を彫り込む工程と、スライダ本体用基板およびアクチュエータ用基板から構成される重ね合わせ基板から、1列のヘッドスライダを含むバー素材を切り出す工程と、切り出されたバー素材の切断面から可動体の輪郭を彫り込み、スライダ本体用基板から可動体を切り離す工程とを備えることを特徴とするヘッドスライダの製造方法が提供される。

こういった製造方法によれば、バー素材では、切断面から可動体の輪郭が彫り 込まれる以前には可動体はスライダ本体用基板に一体化されることができる。可 動体はスライダ本体用基板に対して強固に固定される。スライダ本体用基板から 可動体が切り離される以前にバー素材が研磨処理といった後工程に曝されても、 バー素材に対する可動体の相対変位は確実に阻止されることができる。可動体の 移動に基づく微動アクチュエータ内の破損といった不具合は確実に防止されることができる。

20 一般に、こういったヘッドスライダの製造方法は、アクチュエータ用基板の表面から可動体の輪郭を彫り込んだ後に、バー素材の切り出しに先立ってアクチュエータ用基板の表面にヘッドベース用基板を張り付ける工程と、ヘッドベース用基板上でヘッド素子を積層形成する工程とをさらに備える。こうした製造方法によれば、スライダ本体用基板、アクチュエータ用基板およびヘッドベース用基板で構成される重ね合わせ基板上でヘッド素子の形成は比較的に簡単に実現されることができる。ヘッド素子の形成にあたって既存の製造技術は利用されることができる。

こういったヘッドスライダの製造方法では、切断面から可動体の輪郭を彫り込む以前に切断面に研磨処理が施されてもよい。こういった研磨処理に基づきヘッ

25

ド素子の大きさは調整されることができる。こうして各ヘッド素子では所望の特 性は確立される。その後、バー素材から個々のヘッドスライダは切り出されれば よい。ヘッド素子の大きさを調整するにあたっては、周知の通り、例えばGMR やTMRといった読み取り素子の抵抗値が参照されればよい。

さらにまた、このヘッドスライダの製造方法は、アクチュエータ用基板の表面 5 から可動体の輪郭を彫り込むにあたって、スライダ本体用基板の表面に固定され て可動体に連結される支持枠をアクチュエータ用基板から削り出す工程と、切断 面から可動体の輪郭を彫り込むにあたって支持枠から可動体を切り離す工程とを さらに備えてもよい。こうしてスライダ本体用基板に固定される不動体すなわち 支持枠と、スライダ本体用基板に対して相対移動する可動体とは比較的に簡単に 形成されることができる。

前述の微動アクチュエータは例えば静電アクチュエータに構成されてもよい。 このとき、静電アクチュエータは、例えば、スライダ本体用基板に固定される支 持枠と、この支持枠に可動体を連結するばねと、可動体に一体に形成される櫛歯 15 形の可動側電極と、可動側電極同士の間でスライダ本体用基板の表面から立ち上 がる固定側電極とを備えればよい。こういった静電アクチュエータでは、固定側 電極と可動側電極との間に電圧が印加されると、固定側電極と可動側電極との間 に静電引力が生成されることができる。この静電引力の働きで、支持枠に対して 可動体の相対移動は実現されることができる。こうして静電アクチュエータがへ ッドスライダに組み込まれる場合でも、スライダ本体用基板から可動体が切り離 される以前にヘッドスライダの製造過程でバー素材に対する可動体の相対変位は 確実に阻止されることができる。可動体の移動に基づくばねの破損といった不具 合は確実に防止されることができる。

以上のようなヘッドスライダの製造方法では、アクチュエータ用基板の表面か ら可動体の輪郭を彫り込むと同時に、スライダ本体用基板上で少なくとも櫛歯形 の可動側電極を途切れなく取り囲む囲い壁がアクチュエータ用基板から削り出さ れてもよい。こういった囲い壁は、例えばスライダ本体用基板およびヘッドベー ス用基板の間で少なくとも櫛歯形の可動側電極を収容する密閉空間を区画するこ とができる。

こうした製造方法によれば、前述のような研磨処理にあたって、少なくとも櫛 歯形の可動側電極は密閉空間内に維持される。例えば可動側電極の周囲に形成される空間には、研磨処理の研磨液や、研磨処理で発生する削りかす、その他の異物が入り込むことは確実に防止されることができる。したがって、ヘッドスライダの完成後に、静電アクチュエータの動作に不具合が生じることは極力回避されることができる。この密閉空間には、以上のような可動側電極だけでなく、固定側電極やばねが収容されてもよい。こうして可動側電極のほか、固定側電極やばねが収容されれば、固定側電極の周囲やばねの周囲に形成される空間には、同様に、研磨処理の研磨液や、研磨処理で発生する削りかす、その他の異物が入り込むことは確実に防止されることができる。ヘッドスライダの完成後に、静電アクチュエータの動作に不具合が生じることは一層確実に回避されることができる。

このとき、支持枠は後工程で囲い壁から削り出されればよい。同様に、櫛形の 可動体は後工程で囲い壁から削り出されてもよい。こういった可動体の削り出し にあたって、櫛歯形の可動側電極は囲い壁の内壁面に一体に形成されていればよ い。

以上のようなヘッドスライダの製造方法では、可動体や囲い壁の輪郭を彫り込むにあたって例えばDRIE法が用いられればよい。このDRIE法の採用にあたって、少なくともアクチュエータ用基板およびヘッドベース用基板はシリコンウェハーであればよい。

20

5

10

15

図面の簡単な説明

図1は、記録ディスク駆動装置の一具体例に係るハードディスク駆動装置(HDD)の構造を概略的に示す平面図である。

図2は、直立姿勢の浮上ヘッドスライダを概略的に示す拡大斜視図である。

25 図3は、静電アクチュエータの構造を概略的に示す浮上ヘッドスライダの一部 分解拡大斜視図である。

図4は、静電アクチュエータの拡大平面図である。

図5は、ヘッドベース板の拡大平面図である。

図6は、図5の6-6線に沿った部分拡大断面図である。

図7は、固定側電極に印加される電圧の供給経路を概略的に示す空気流出側端 面の拡大平面図である。

図8は、相互に重ね合わせられるスライダ本体用基板およびアクチュエータ用 基板を示す斜視図である。

5 図 9 は、アクチュエータ用基板の表側で導電配線パターンを概略的に示す 1 区 画域の拡大平面図である。

図10は、アクチュエータ用基板の表側で加熱溶融ガラス膜の形成工程を概略的に示す1区画域の拡大平面図である。

図11は、アクチュエータ用基板の裏側で各部材の形成予定域を概略的に示す 10 1区画域の拡大平面図である。

図12は、アクチュエータ用基板の裏側でアクチュエータ用基板から削り出される電極片用土台を概略的に示す1区画域の拡大平面図である。

図13は、アクチュエータ用基板の裏側で囲い枠領域上に形成される絶縁膜を 概略的に示す1区画域の拡大平面図である。

15 図14は、図13の14-14線に沿った部分断面図である。

図15は、アクチュエータ用基板の裏側で導電配線パターンを概略的に示す1 区画域の拡大平面図である。

図16は、アクチュエータ用基板の裏側で絶縁膜上に形成される絶縁層を概略 的に示す1区画域の拡大平面図である。

20 図17は、スライダ本体用基板にアクチュエータ用基板が接合された後にアク チュエータ用基板の表面に形成されるフォトレジスト膜を概略的に示す1区画域 の拡大平面図である。

図18は、アクチュエータ用基板から削り出される囲い壁、可動側電極、固定側電極およびばねを示す1区画域の拡大斜視図である。

25 図19は、スライダ本体用基板およびアクチュエータ用基板で構成される重ね 合わせ基板に重ね合わせられるヘッドベース用基板を示す斜視図である。

図20は、ヘッドベース用基板の構造を概略的に示す1区画域の拡大平面図である。

図21は、スライダ本体用基板、アクチュエータ用基板およびヘッドベース用

基板で構成される重ね合わせ基板から切り出されるバー素材を概略的に示す斜視 図である。

図22は、支持枠およびスライダ本体用基板から切り離される可動体を概略的に示すバー素材の拡大側面図である。

5 図23は、ヘッドベース用基板から削り出されるヘッドベース板を概略的に示す浮上ヘッドスライダの拡大側面図である。

図24は、1変形例に係る浮上ヘッドスライダの媒体対向面の様子を概略的に示す平面図である。

図25は、他の変形例に係る浮上ヘッドスライダの媒体対向面の様子を概略的10 に示す平面図である。

図26は、さらに他の変形例に係る浮上ヘッドスライダの媒体対向面の様子を 概略的に示す平面図である。

図27は、スライダ本体からブロック体を切り離すスリットを概略的に示すスライダ本体の端面図である。

15 -

20

25

発明を実施するための最良の形態

以下、添付図面を参照しつつ本発明の実施形態を説明する。

図1は磁気記録媒体駆動装置の一具体例すなわちハードディスク駆動装置(HDD)11の内部構造を概略的に示す。このHDD11は、例えば平たい直方体の内部空間を区画する箱形の筐体本体12を備える。収容空間には、記録媒体としての1枚以上の磁気ディスク13が収容される。磁気ディスク13はスピンドルモータ14の回転軸に装着される。スピンドルモータ14は、例えば7200rpmや10000rpmといった高速度で磁気ディスク13を回転させることができる。筐体本体12には、筐体本体12との間で収容空間を密閉する蓋体すなわちカバー(図示せず)が結合される。

収容空間には、垂直方向に延びる支軸15回りで揺動するキャリッジ16がさらに収容される。このキャリッジ16は、支軸15から水平方向に延びる剛体の揺動アーム17と、この揺動アーム17の先端に取り付けられて揺動アーム17から前方に延びる弾性サスペンション18とを備える。周知の通り、弾性サスペ

20

25

ンション18の先端では、いわゆるジンパルばね(図示せず)の働きで浮上ヘッ ドスライダ19は片持ち支持される。浮上ヘッドスライダ19には、磁気ディス ク13の表面に向かって弾性サスペンション18から押し付け力が作用する。磁 気ディスク13の回転に基づき磁気ディスク13の表面で生成される気流の働き で浮上へッドスライダ19には浮力が作用する。弾性サスペンション18の押し 付け力と浮力とのバランスで磁気ディスク13の回転中に比較的に高い剛性で浮 上ヘッドスライダ19は浮上し続けることができる。

こうした浮上ヘッドスライダ19の浮上中に、キャリッジ16が支軸15回り で揺動すると、浮上ヘッドスライダ19は半径方向に磁気ディスク13の表面を 横切ることができる。こうした移動に基づき浮上ヘッドスライダ19は磁気ディ スク13上の所望の記録トラックに位置決めされる。このとき、キャリッジ16 の揺動は例えばボイスコイルモータ(VCM)といったアクチュエータ21の働 きを通じて実現されればよい。周知の通り、複数枚の磁気ディスク13が筐体本 体12内に組み込まれる場合には、隣接する磁気ディスク13同士の間で1本の 15 揺動アーム17に対して2つの弾性サスペンション18が搭載される。

図2に示されるように、浮上ヘッドスライダ19は、平たい直方体に形成され るシリコン製のスライダ本体22を備える。このスライダ本体22には、磁気デ ィスク13に対向する媒体対向面すなわち浮上面23が規定される。磁気ディス ク13の回転に基づき生成される気流24はスライダ本体22の空気流入端から 空気流出端に向かってスライダ本体22の前後方向に流れる。

スライダ本体22の浮上面23には、例えば、気流24の流入側で空気流入端 に沿ってスライダ本体22の横方向に延びる1筋のフロントレール25が形成さ れる。フロントレール25の頂上面には、同様にスライダ本体22の横方向に延 びる前方空気軸受け面26が規定される。前方空気軸受け面26の空気流入端は 例えば段差を介してフロントレール25の頂上面に接続される。磁気ディスク1 3の回転時、磁気ディスク13の表面に沿って生成される気流24はフロントレ ール25の頂上面から段差を伝って前方空気軸受け面26に導かれる。段差の働 きを通じて前方空気軸受け面26では大きな正圧すなわち浮力が生成されること ができる。

20

25

気流24の流出側でスライダ本体22の浮上面23には、例えば、スライダ本体22の前後方向に延びて空気流出端に至る1筋のリアレール27が形成される。このリアレール27は例えばスライダ本体22の横方向中央位置に配置されればよい。リアレール27の頂上面には、同様にスライダ本体22の前後方向に広がる後方空気軸受け面28が規定される。後方空気軸受け面28の空気流入端は例えば段差を介してリアレール27の頂上面に接続される。磁気ディスク13の回転時、磁気ディスク13の表面に沿って生成される気流24はリアレール27の頂上面から段差を伝って後方空気軸受け面28に導かれる。段差の働きを通じて後方空気軸受け面28では大きな正圧すなわち浮力が生成されることができる

こういったスライダ本体22の浮上面23では、フロントレール25の横方向 両端から空気流出端に向かって延びる1対のサイドレール29が形成されてもよい。こうしたサイドレール29によれば、磁気ディスク13の回転時にフロントレール25に正面から衝突する気流24はフロントレール25の横方向両端を回り込んでフロントレール25の背後に入り込むことはできない。したがって、フロントレール25の頂上面や前方空気軸受け面26に沿ってフロントレール25を通過する気流24は容易にディスク面鉛直方向に広がることができる。こうした気流24の急激な広がりに基づき負圧は生成される。この負圧が前述の浮力に釣り合うと、スライダ本体22の浮上量は規定される。

このスライダ本体22の空気流出側端面には微動アクチュエータすなわち静電アクチュエータ31が取り付けられる。静電アクチュエータ31の構造の詳細は後述される。静電アクチュエータ31上にはヘッドベース板32が配置される。ヘッドベース板32上には読み出し書き込みヘッド33が搭載される。読み出し書き込みヘッド33には、例えば、巨大磁気抵抗効果(GMR)素子やトンネル接合磁気抵抗効果素子(TMR)といった読み取り素子や、薄膜コイルパターンを利用した薄膜磁気ヘッドといった書き込み素子が採用されればよい。読み取り素子や書き込み素子は、媒体対向面すなわち浮上面23で露出する前端で読み出しギャップや書き込みギャップを規定する。

後述されるように、ヘッドベース板32は例えばシリコン基板から切り出されればよい。ヘッドベース板32には、例えば読み出し書き込みヘッド33で生成

20

25

される応力にうち勝つ剛性が与えられる。すなわち、ヘッドベース板32には、 読み出し書き込みヘッド33で応力が生じてもヘッドベース板32の変形を引き 起こさない程度の厚みが与えられる。ただし、浮上面23の形態はこういった形 態に限られるものではない。

5 図3に示されるように、静電アクチュエータ31は、スライダ本体22の空気 流出側端面に取り付けられる支持枠35を備える。この支持枠35は、スライダ 本体22の背面側で長方形の空気流出側端面の1長辺を規定する1稜線に沿って 延びる横方向部材35aと、空気流出側端面の2短辺を規定する2本の稜線に沿 って延びる第1および第2側部材35b、35cとを備える。第1および第2側 10 部材35b、35cは一端で横方向部材35aの両端にそれぞれ接続される。す なわち、支持枠35は、空気流出側端面を規定する3本の稜線に沿って延びる。

支持枠35の内側には櫛形の可動体36が配置される。この可動体36は、最後の1稜線、すなわち、スライダ本体22の空気流出側端面と浮上面23との間に規定される1稜線に沿って延びる本体部材36aを備える。本体部材36aには、この本体部材36aから支持枠35の横方向部材35aに向かって延びる複数本の櫛歯36bが一体に形成される。これらの櫛歯36bは静電アクチュエータ31の可動側電極として機能することができる。こういった可動体36は、スライダ本体22の空気流出側端面との間に所定の間隔を空けて保持されるとともに、前述の支持枠35との間に所定の間隔を空けて保持される。

支持枠35と可動体36との間には1対のばね37が配置される。一方のばね37は、支持枠35の第1側部材35bと、この第1側部材35bに向き合う可動体36の1櫛歯36bとを相互に連結する。他方のばね37は、同様に、支持枠35の第2側部材35cと、この第2側部材35cに向き合う可動体36の1櫛歯36bとを相互に連結する。これらのばね37はスライダ本体22の空気流出側端面から離隔して保持される。これらばね37の働きで、空気流出側端面に沿って第1側部材35bに向かう可動体36の動きや、反対に空気流出側端面に沿って第2側部材35cに向かう可動体36の動きは許容される。ただし、これらのばね37には、空気流出側端面の鉛直方向に高い剛性が確保される。こうした剛性の働きで、可動体36は、スライダ本体22の空気流出側端面から離隔した剛性の働きで、可動体36は、スライダ本体22の空気流出側端面から離隔し

た位置に保持されることができる。

WO 02/097803

10

隣り合う櫛歯35b同士の間には、スライダ本体22の空気流出側端面から立ち上がる固定側電極38が配置される。各固定側電極38は、並列する1組の電極片38a、38bから構成される。図4に示されるように、一方の電極片38aは、支持枠35の第1側部材35b側で可動体36の櫛歯36bに向き合う対向面を規定しつつ、可動体36の本体部材36a付近から支持枠35の横方向部材35a付近まで延びる。他方の電極片38bは、支持枠35の第2側部材35c側で可動体36の櫛歯36bに向き合う対向面を規定しつつ、可動体36の本体部材36a付近から支持枠35の横方向部材35a付近まで延びる。第1および第2電極片38a、38bは相互に電気的に絶縁される。図4から明らかなように、各電極片38a、38bの壁面には、電極片38a、38bの横転を防止する補強柱38cが一体に形成されてもよい。

支持枠35の横方向部材35a上には1対の第1導電端子パッド41a、41 bと1対の第2導電端子パッド42a、42bとが配置される。同様に、可動体 36の本体部材36a上には1対の第1導電接続パッド43a、43bと1対の 15 第2導電接続パッド44a、44bとが配置される。第1導電端子パッド41a、 41bには、ばね37を経由して各第1導電接続パッド43a、43bから支持 枠35に向かって延びる第1中間配線パターン45a、45bが接続される。第 2 導電端子パッド 4 2 a、 4 2 bには、同様にばね 3 7 を経由して各第 2 導電接 続パッド44a、44bから支持枠35に向かって延びる第2中間配線パターン 46a、46bが接続される。第1中間配線パターン45a、45bは、1櫛歯 36 bの表面、ばね37の表面および第1側部材35 bの表面に沿って形成され る。第2配線パターン46a、46bは、1櫛歯36bの表面、ばね37の表面 および第1側部材35bの表面に沿って形成される。図4から明らかなように、 25 第1および第2中間配線パターン45a、45b、46a、46bは部分的に導 電線を共有してもよい。

図5から明らかなように、ヘッドベース板32の表面には第1および第2引き出し配線パターン47a、47bが形成される。第1引き出し配線パターン47 aは一端で読み出し書き込みヘッド33の読み取り素子に接続される。同様に、

15

20

第2引き出し配線パターン47bは一端で読み出し書き込みヘッド33の書き込み素子に接続される。

ヘッドベース板32には、ヘッドベース板32の表面から裏面まで貫通する第1および第2導電体48a、48bが形成される。第1引き出し配線パターン47aの他端はヘッドベース板32の表面で第1導電体48aに接続される。第2引き出し配線パターン47bの他端は同様にヘッドベース板32の表面で第2導電体48bに接続される。

静電アクチュエータ31の可動体36上にヘッドベース板32が固定されると、図6に示されるように、各第1導電体48a、48aの下端は、可動体36上で対応する第1導電接続パッド43a、43bに受け止められる。同様に、各第2導電体48b、48bの下端は、可動体36上で対応する第2導電接続パッド44a、44bに受け止められる。こうしてヘッドベース板32および静電アクチュエータ31上には、読み出し書き込みヘッド33の読み取り素子から第1導電端子パッド41a、41bに至る1対の読み取り信号伝達経路と、読み出し書き込みヘッド33の書き込み素子から1対の第2導電端子パッド42a、42bに至る1対の書き込み信号伝達経路とが形成される。

図7に示されるように、スライダ本体22の空気流出側端面上には、スライダ本体22の背面側すなわち支持枠35の横方向部材35a下で第1および第2電流供給パッド51a、51bが形成される。第1電流供給パッド51aは、第1接続配線パターン52aを通じて各固定側電極38の電極片38aに接続される。同様に、第2電流供給パッド51bは、第2接続配線パターン52bを通じて各固定側電極38の電極片38bに接続される。第1および第2電流供給パッド51a、51bや第1および第2接続配線パターン52a、52bは支持枠35や可動体36、ばね37から電気的に絶縁される。

25 いま、前述の静電アクチュエータ31で可動体36および固定側電極38の電極片38aに電圧が印加される場面を想定する。可動体36は例えば接地電位に保持される。固定側電極38の電極片38aには、第1電流供給パッド51aおよび第1接続配線パターン52aから電圧は供給される。こうして電圧が供給されると、各電極片38aと、この電極片38aに向き合う櫛歯36bとの間に静

15

25

電引力が発生する。したがって、可動体36は支持枠35の第2側部材35cに向かって移動することができる。その一方で、可動体36および固定側電極38の電極片38bに電圧が印加されると、各電極片38bと、この電極片38bに向き合う櫛歯36bとの間に静電引力は引き起こされる。したがって、可動体36は支持枠35の第1側部材35bに向かって移動することができる。このとき、電極片38bには、第2電流供給パッド51bおよび第2接続配線パターン52bから電圧は供給されればよい。

以上のような浮上へッドスライダ19によれば、静電アクチュエータ31の働きで読み出し書き込みへッド33はトラック幅方向に微小に変位することができる。こうした微小変位によれば、読み出し書き込みへッド33は高い精度で磁気ディスク13上の記録トラックを追従し続けることが可能となる。しかも、この浮上へッドスライダ19では、静電アクチュエータ31に重ね合わせられるへッドベース板32上に読み出し書き込みへッド33は搭載される。読み出し書き込みへッド33やヘッドベース板32は静電アクチュエータ31の占有面積を圧迫することはない。静電アクチュエータ31には、スライダ本体22の空気流出側端面で広い占有面積は確保されることができる。できる限り数多くの櫛歯36bすなわち可動側電極や固定側電極38は配置されることができる。静電アクチュエータ31では効率的な駆動力の生成は実現される。

ここで、前述の浮上ヘッドスライダ19の製造方法を詳述する。まず、図8に 20 示されるように、スライダ本体用基板61は用意される。スライダ本体用基板61には例えば900~1100μm程度の厚みのシリコンウェハーが用いられれ ばよい。スライダ本体用基板61の表面には例えばフリッティングといった加熱 溶融ガラス膜が一面に形成される。こういった加熱溶融ガラス膜の形成にあたって例えばスパッタリング法が用いられることができる。

スライダ本体用基板 6 1 の表面にはアクチュエータ用基板 6 2 が張り付けられる。この張り付けにあたってアクチュエータ用基板 6 2 はスライダ本体用基板 6 1 の表面に重ね合わせられる。その後、スライダ本体用基板 6 1 およびアクチュエータ用基板 6 2 が加熱されると、スライダ本体用基板 6 1 およびアクチュエータ用基板 6 2 の間で加熱溶融ガラス膜が溶融する。冷却に伴いスライダ本体用基

15

20

25

板 6 1 およびアクチュエータ用基板 6 2 は相互に接合される。こうしてスライダ本体用基板 6 1 およびアクチュエータ用基板 6 2 で構成される重ね合わせ基板は得られる。アクチュエータ用基板 6 2 には、例えばスライダ本体用基板 6 1 と同一の直径を備えるシリコンウェハーが用いられればよい。アクチュエータ用基板 6 2 には、スライダ本体用基板 6 1 と重ね合わせられた際に 2 枚の基板 6 1、 6 2 で 1 1 5 0 μ m の総厚みを実現する厚みが与えられる。

こういった張り付けに先立って、重ね合わせ基板の表面で露出するアクチュエ ータ用基板62の表面には、例えば図9から明らかなように、個々の浮上ヘッド スライダ19に対応する区画域63が規定される。例えばスライダ本体用基板6 1から切り出される個々の浮上ヘッドスライダ19の空気流出側端面がアクチュ エータ用基板62に投影されると、こういった区画域63は特定されることがで きる。アクチュエータ用基板62上では、区画域63ごとに第1および第2導電 端子パッド41a、41b、42a、42bや第1および第2導電接続パッド4 3 a、43 b、44 a、44 b、第1中間配線パターン45 a、45 b、第2中 間配線パターン46a、46bが形成される。こういったパッド41a、41b、 42a、42b、43a、43b、44a、44bや配線パターン45a、45 b、46a、46bは例えばAuやAl、Moといった導電性金属材料から形成 されればよい。こういったパッド41a、41b、42a、42b、43a、4 3 b、4 4 a、4 4 bや配線パターン4 5 a、4 5 b、4 6 a、4 6 bの形成に あたっては例えばスパッタリング法およびエッチング法の組み合わせやめっき法 が用いられればよい。こういったパッド41a、41b、42a、42b、43 a、43b、44a、44bや配線パターン45a、45b、46a、46bの 形成に先立って、アクチュエータ用基板62の表面には例えばシリコンの熱酸化 やSOG(Spin On Glass)に基づき絶縁層が一様に形成される。

こうしてアクチュエータ用基板 6 2上でパッド41a、41b、42a、42b、43a、43b、44a、44bや配線パターン45a、45b、46a、46bが形成されると、図10に示されるように、アクチュエータ用基板 62の表面には例えばフリッティングといった加熱溶融ガラス膜 64が形成される。こういった加熱溶融ガラス膜 64の形成にあたっては例えばスパッタリング法が用

いられればよい。このとき、加熱溶融ガラス膜64には、図10から明らかなように、固定側電極38の形成予定域で区画される第1空隙65と、第1および第2導電接続パッド43a、43b、44a、44b上で区画される第2空隙66とが形成される。

その一方で、アクチュエータ用基板62の裏面では、例えば図11に示される 5 ように、個々の区画域63ごとに、支持枠35の形成予定域68と、可動体36 の形成予定域69と、固定側電極38すなわち各電極片38a、38bの形成予 定域71a、71bとが区画される。支持枠35の形成予定域68と可動体36 の形成予定域69との間には、区画域63の輪郭に沿って延びる1対の接続領域 10 72が確保される。この接続領域72の働きで、個々の区画域63には、区画域 63の輪郭に沿って継ぎ目なく延びる囲い枠領域73が規定されることができる。 続いて囲い枠領域73の内側では、例えば図12に示されるように、アクチュ エータ用基板62の裏側表面から立ち上がる電極片用土台74a、74bが形成 される。電極片38aに対応する電極片用土台74aは、電極片38aの形成予 定域71a上に形成される本体部分75aと、この本体部分75aから開い枠領 15 域73すなわち支持枠35の形成予定域68に至る連結部分76aとを備える。 その一方で、電極片38bに対応する電極片用土台74bは、電極片38bの形 成予定域71b上に形成される本体部分75bと、この本体部分75bから囲い 枠領域73すなわち可動体36の形成予定域69に至る連結部分76bとを備え る。こういった電極片用土台74a、74bの形成にあたっては例えばイオンミ 20 リング法が用いられればよい。イオンミリング法の実施にあたって、アクチュエ ータ用基板62の裏面上には、電極片用土台74a、74bの形状を象ったフォ トレジスト膜が形成されればよい。

こうして電極片用土台74a、74bが形成された後、例えば図13に示されるように、アクチュエータ用基板62の裏面には囲い枠領域73上で絶縁膜77が形成される。こうしてアクチュエータ用基板62の裏側表面に積層形成される絶縁膜77の壁面に各電極片用土台74a、74bの連結部分76a、76bは接続される。図14から明らかなように、絶縁膜77の厚みは電極片用土台74a、74bの高さに合わせ込まれる。こういった絶縁膜77の形成にあたっては

20

例えばスパッタリング法が用いられればよい。スパッタリング法の実施にあたって、アクチュエータ用基板62の裏面上には、絶縁膜77の輪郭を象ったフォトレジスト膜が形成されればよい。

続いて電極片用土台74a、74b上および絶縁膜77上には、例えば図15 に示されるように、個々の区画域63ごとに第1および第2電流供給パッド51 a、51b並びに第1および第2接続配線パターン52a、52bが形成される。 第1接続配線パターン52aは、電極片38aに対応する電極片用土台74aの 表面を完全に覆い隠す。同様に、第2接続配線パターン52bは、電極片38b に対応する電極片用土台74bの表面を完全に覆い隠す。こういったパッド51 a、51bや配線パターン52a、52bの形成にあたっては例えばスパッタリング法やめっき法が用いられればよい。スパッタリング法の実施にあたって、アクチュエータ用基板62の裏面上には、パッド51a、51bや配線パターン52a、52bの輪郭を象ったフォトレジスト膜が形成されればよい。

その後、例えば図16に示されるように、囲い枠領域73の絶縁膜77上には 絶縁層78がさらに形成される。絶縁層78は、第1および第2電流供給パッド 51a、51b並びに第1および第2接続配線パターン52a、52bの周囲に 積層される。こうした絶縁層78の表面はパッド51a、51bや配線パターン 52a、52bの表面に面一で連続する。絶縁層78の表面並びにパッド51a、 51bおよび配線パターン52a、52bの表面でスライダ本体用基板61上の 加熱溶融ガラス膜は受け止められる。すなわち、絶縁層78、第1および第2電 流供給パッド51a、51b並びに第1および第2接続配線パターン52a、5 2bでスライダ本体用基板61およびアクチュエータ用基板62の接合は確立さ れる。

前述のようにスライダ本体用基板61にアクチュエータ用基板62が接合されると、図17に示されるように、アクチュエータ用基板62の表面には例えばフォトレジスト膜81が形成される。このフォトレジスト膜81は、個々の区画域63ごとに、支持枠35の形成予定域68と、可動体36の形成予定域69と、固定側電極38すなわち各電極片38a、38bの形成予定域71a、71bと、前述の接続領域72と、ばね37の形成予定域82とを覆う。続いてアクチュエ

ータ用基板62の表面からエッチング処理は実施される。加熱溶融ガラス膜64 の除去にあたっては例えばウェットエッチング法やリアクティブイオンエッチン グ(RIE)法が用いられればよい。シリコンの除去にあたっては例えばディー プリアクティブイオンエッチング(DRIE)法が用いられればよい。

5 フォトレジスト膜81の周囲でアクチュエータ用基板62には、アクチュエー タ用基板62の表面から裏面に突き抜ける空隙が彫り込まれていく。この空隙は、 図18に示されるように、スライダ本体用基板61の表面から立ち上がって、区 画域63の輪郭に沿って継ぎ目なく延びる囲い壁84を形成する。囲い壁84の 内側で、空隙は、可動体36の形成予定域69に対応して囲い壁84の内壁面か 10 ら延びる複数個の櫛歯36bすなわち可動側電極を区画する。隣り合う櫛歯36 b同士の間で、空隙は、スライダ本体用基板 6 1 の表面から立ち上がる電極片 3 8a、38bを区画する。同様に囲い壁84の内側で、空隙は、囲い壁84の内 壁面に櫛歯36bを連結する1対のばね37を区画する。囲い壁84は、スライ ダ本体用基板61上で、全ての櫛歯36bすなわち可動側電極と、全ての固定側 電極38すなわち電極片38a、38bと、2つのばね37とを途切れなく取り 15 囲む。

その後、アクチュエータ用基板62の表面には、図19に示されるように、へ ッドベース用基板85が張り付けられる。この張り付けにあたってヘッドベース 用基板85は前述の重ね合わせ基板すなわちアクチュエータ用基板62の表面に 20 重ね合わせられる。その後、アクチュエータ用基板62およびヘッドベース用基 板85が加熱されると、アクチュエータ用基板62およびヘッドベース用基板8 5の間で加熱溶融ガラス膜が溶融する。冷却に伴いアクチュエータ用基板62お よびヘッドベース用基板85は相互に接合される。こうしてスライダ本体用基板 61、アクチュエータ用基板62およびヘッドベース用基板85で構成される重 ね合わせ基板は得られる。ヘッドベース用基板85には、例えば50μm程度の 厚みで前述のスライダ本体用基板61やアクチュエータ用基板62と同一の直径 を備えるシリコンウェハーが用いられればよい。

こうした張り付けに先立って、ヘッドベース用基板85には、例えば図20に 示されるように、個々の浮上ヘッドスライダ19に対応する区画域86ごとに予

20

め4つの貫通孔87が形成される。貫通孔87は、アクチュエータ用基板62上の第1および第2導電接続パッド43a、43b、44a、44bに対応して位置決めされる。こうしたヘッドベース用基板85がアクチュエータ用基板62に重ね合わせられると、貫通孔87は、加熱溶融ガラス膜64内の第2空隙66に接続される。

ヘッドベース用基板85が張り付けられると、個々の区画域63、86ごとに、スライダ本体用基板61およびヘッドベース用基板85の間で囲い壁84の内側には密閉空間が区画される。この密閉空間には前述の各櫛歯36bや各電極片38a、38b、各ばね37が収容される。

10 ヘッドベース用基板85の張り付けが完了すると、ヘッドベース用基板85の 各貫通孔87には導電性樹脂材の流動体が注入される。導電性樹脂材の流動体は 完全に貫通孔87および第2空隙66を満たす。流動体が凝固すると、第1およ び第2導電接続パッド43a、43b、44a、44b上で立ち上がる第1およ び第2導電体48a、48bは確立される。

張り付けられたヘッドベース用基板 85 の表面では、周知の通り、前述の各区画域 86 に対応するブロックごとに読み出し書き込みヘッド 33 が積層形成されていく。こういった読み出し書き込みヘッド 33 の形成過程で、ヘッドベース用基板 85 の表面では、第1 導電体 48 a に読み取り素子をつなぎ合わせる第1 引き出し配線パターン 47 a や、第2 導電体 48 b に書き込み素子をつなぎ合わせる第2 引き出し配線パターン 47 b は形成される。形成された読み出し書き込みヘッド 33 は例えば 31 で、原や 31 で、原といった保護膜に覆われる。こうしてスライダ本体用基板 31 で、アクチュエータ用基板 31 を2 およびヘッドベース用基板 31 を3 がら構成される重ね合わせ基板の表面には、個々の浮上ヘッドスライダ 31 を3 に切り出されるブロックごとに読み出し書き込みヘッド 31 は構築される。

25 読み出し書き込みヘッド33が構築されると、図21に示されるように、一列の浮上ヘッドスライダ19に対応する細長い列基板すなわちバー素材91が重ね合わせ基板から切り出される。切り出されたバー素材91には前後1対の切断面91a、91bが規定される。周知の通り、前側の切断面91aにはブロックごとに浮上ヘッドスライダ19の浮上面23が形作られる。この浮上面23の形成

20

25

にあたって、バー素材91には前側の切断面91aから研磨処理が施される。この研磨処理で、読み出し書き込みヘッド33の大きさは調整されることができる。 すなわち、例えば読み取り素子に組み込まれるスピンバルブ膜やトンネル接合膜の抵抗値は調整される。

5 こうした研磨処理にあたって、前述のように各櫛歯36bや各電極片38a、38b、各ばね37は密閉空間内に維持される。したがって、櫛歯36bおよび電極片38a、38bの間や、電極片38a、38b同士の間、ばね37の周囲に形成される空間には、研磨処理の研磨液や、研磨処理で発生する削りかす、その他の異物が入り込むことは確実に防止されることができる。しかも、ばね37を受け止める囲い壁84や櫛歯36bは、スライダ本体用基板61およびヘッドベース用基板85の間で強固に固定される。囲い壁84や櫛歯36bの移動は完全に阻止される。したがって、可動体36の変位に基づくばね37の破損といった不具合は確実に防止されることができる。

こうして浮上面23の形成が完了すると、バー素材91には前側の切断面91 aからエッチング処理が施される。このエッチング処理で可動体36の輪郭が彫り込まれる。こういった輪郭の彫り込みにあたって、図22に示されるように、例えば前述の接続領域72内で囲い壁84は完全に除去される。囲い壁84から支持枠35は削り出される。こうして支持枠35が削り出されると、可動体36および支持枠35の間に1対の空隙92が形成される。こうして可動体36は支持枠35から切り離される。同時に、可動体36の形成予定域69内では、スライダ本体用基板61の表面に沿って囲い壁84は除去される。スライダ本体用基板61の表面に広がる前述の絶縁層78に隣接しつつ空隙92同士を結ぶ間隙93は形成される。この間隙93はスライダ本体用基板61から可動体36を切り離す。このとき、可動体36とヘッドベース用基板85との連結は維持され続ける。エッチング処理には例えばDRIE法が用いられればよい。DRIE法の実現にあたって、バー素材81の前側の切断面91aには、空隙92や間隙93の輪郭を象ったフォトレジスト膜が形成されればよい。こうして空隙92および間隙93は囲い壁84に同時に形成されることができる。

その後、バー素材91から個々の浮上ヘッドスライダ19は切り出される。こ

ういった切り出しにあたって例えばカットソーは用いられる。カットソーの切り込みは例えばバー素材91の後側の切断面91bから入れられればよい。こういった切り込みによれば、たとえ支持枠35やスライダ本体用基板61から可動体36が切り離された後であっても、櫛歯36bおよび電極片38a、38bの間や、電極片38a、38b同士の間、ばね37の周囲に形成される空間には、カットソーに供給される潤滑液や冷却液、削りかすといった異物は入り込みにくい。こうして個々に切り離された浮上ヘッドスライダ19には、図23に示されるように、ヘッドベース用基板85の表面からエッチング処理が施される。このエッチング処理でヘッドベース用基板85からヘッドベース板32は削り出される。

支持枠35およびばね37は完全に露出する。しかも、ヘッドベース板32は支持枠35から完全に切り離される。ヘッドベース板32を受け止める可動体36では、支持枠35に対して相対変位の確立が実現される。ここで、エッチング処理には例えばDRIE法が用いられればよい。前述のように読み出し書き込みヘッド33を覆う保護膜94で予めヘッドベース板32の輪郭が規定されていれば、

15 DRIE法の実施にあたって保護膜94はマスクとして機能することができる。 したがって、別途新たにフォトレジスト膜が形成されなくても、確実にヘッドベース板32は削り出されることができる。しかも、支持枠35やばね37の表面には加熱溶融ガラス膜64が予め形成されることから、ヘッドベース用基板85の除去後に過度に支持枠35やばね37が削り取られることはない。

20 以上のように、前述の浮上ヘッドスライダ19は、例えばシリコンウェハーといった基板から比較的に簡単に製造されることができる。こういった製造方法は、前述のように静電アクチュエータ31といった微動アクチュエータを備える浮上ヘッドスライダ19の量産化に大いに役立つ。以上のような製造方法では、基板61、62、85同士の接着にあたって、前述のいわゆる溶融ガラス接合に代えて、陽極接合や共晶接合が用いられてもよい。

なお、前述のヘッドスライダ19では、例えば図24に示されるように、リアレール27は、スライダ本体22上のみならず、ヘッドベース板32や可動体36の媒体対向面まで広がってもよい。このとき、後方空気軸受け面28は、スライダ本体22から可動体36やヘッドベース板32にまたがってリアレール27

上で広がればよい。その他、例えば図25に示されるように、リアレール27や 後方空気軸受け面28は、ヘッドベース板32や可動体36の媒体対向面にのみ 形成されてもよい。

さらにまた、前述の浮上ヘッドスライダ19では、例えば図26に示されるように、スライダ本体22、可動体36およびヘッドベース板32にまたがるリアレール27の輪郭でスライダ本体22には切れ目101が形成されてもよい。こういった切れ目101の働きで、リアレール27を含むブロック体102はスライダ本体22から分離される。ブロック体102は可動体36に結合される。前述のような間隙93の形成にあたって、ブロック体102と可動体36との連結10は維持されればよい。切れ目101の形成にあたっては、間隙93の形成とは別に例えばDRIE法が用いられればよい。

こういったブロック体102の形成にあたって、切れ目101はスライダ本体22の浮上面23から背面に向かって貫通してもよい。その他、ブロック体102は、スライダ本体22よりも小さな厚みで規定されてもよい。ブロック体102には、後方空気軸受け面28の変形を回避する程度の厚みが与えられればよい。この場合には、例えば図27に示されるように、切れ目101に加えて、浮上面23に平行なスリット103でブロック体102はスライダ本体22から切り離されればよい。こういったスリット103は、スライダ本体用基板61に対するアクチュエータ基板62の張り付けに先立ってスライダ本体用基板61上で形成20されればよい。この形成には例えばDRIE法が用いられればよい。

請求の範囲

- 1. スライダ本体と、スライダ本体の空気流出側端面に取り付けられる静電アクチュエータと、静電アクチュエータ上に設置されるヘッドベース板と、ヘッドベース板上に配置されるヘッド素子とを備えることを特徴とするヘッドスライダ。
- 2. 請求の範囲第1項に記載のヘッドスライダにおいて、前記ヘッドベース板は、ヘッド素子で生成される応力にうち勝つ剛性を備えることを特徴とするヘッドスライダ。

10

3. 請求の範囲第2項に記載のヘッドスライダにおいて、前記ヘッドベース板の表面に沿って延び、一端で前記ヘッド素子に接続される配線パターンと、配線パターンの他端に接続され、前記ヘッドベース板の表面から裏面まで貫通する導電体とをさらに備えることを特徴とするヘッドスライダ。

15.

- 4. 請求の範囲第1項に記載のヘッドスライダにおいて、前記静電アクチュエータは、前記スライダ本体の空気流出側端面に取り付けられる支持枠と、前記スライダ本体の空気流出側端面から離隔した位置で支持枠の内側に配置され、前記ヘッドベース板に連結される櫛形の可動体と、支持枠に可動体を連結するばねと、可動体に形成される櫛歯形の可動側電極同士の間で前記スライダ本体の空気流出側端面から立ち上がる固定側電極とを備えることを特徴とするヘッドスライダ。
- 5. 請求の範囲第4項に記載のヘッドスライダにおいて、前記ヘッドベース板の表面に沿って延び、一端で前記ヘッド素子に接続される第1配線パターンと、第1配線パターンの他端に接続され、前記ヘッドベース板の表面から裏面まで貫通する導電体と、前記可動体上に形成されて導電体を受け止める導電パッドと、前記ばねを経由して導電パッドから前記支持枠に向かって延びる第2配線パターンとをさらに備えることを特徴とするヘッドスライダ。

6. スライダ本体用基板の表面にアクチュエータ用基板を張り付ける工程と、アクチュエータ用基板上にヘッドベース用基板を張り付ける工程と、ヘッドベース用基板上でヘッド素子を積層形成する工程とを備えることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。

5

25

- 7. 請求の範囲第6項に記載のヘッドスライダの製造方法において、前記アクチュエータ用基板の張り付けにあたって、陽極接合、共晶接合および溶融ガラス接合のいずれかが用いられることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。
- 10 8. 請求の範囲第7項に記載のヘッドスライダの製造方法において、前記ヘッド ベース用基板の張り付けにあたって、陽極接合、共晶接合および溶融ガラス接合 のいずれかが用いられることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。
- 9. 請求の範囲第6項に記載のヘッドスライダの製造方法において、前記ヘッド ベース用基板の張り付けに先立って、前記アクチュエータ用基板の表面から裏面 に突き抜ける空隙を用いて、前記スライダ本体用基板に固定される支持枠と、こ の支持枠の内側に配置される櫛形の可動体と、支持枠に可動体を連結するばねと、 可動体に形成される櫛歯形の可動側電極同士の間で前記スライダ本体用基板の表 面から立ち上がる固定側電極とを象ることを特徴とするヘッドスライダの製造方 20 法。
 - 10. 請求の範囲第9項に記載のヘッドスライダの製造方法において、前記ヘッドベース用基板の張り付けに先立って、個々のヘッドスライダに対応する区画域でとに前記スライダ本体用基板上で少なくとも前記櫛歯形の可動側電極を途切れなく取り囲む囲い壁を前記アクチュエータ用基板から形成する工程をさらに備え、前記スライダ本体用基板、前記ヘッドベース用基板および囲い壁で、少なくとも前記櫛歯形の可動側電極を収容する密閉空間は区画されることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。

WO 02/097803 PCT/JP01/04389

- 11. 請求の範囲第10項に記載のヘッドスライダの製造方法において、前記スライダ本体用基板、アクチュエータ用基板およびヘッドベース用基板から構成される重ね合わせ基板から1列のヘッドスライダを含むバー素材を切り出す工程と、切り出されたバー素材の切断面に研磨処理を施し、前記ヘッド素子の大きさを調整する工程とをさらに備えることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。
 - 12. 請求の範囲第11項に記載のヘッドスライダの製造方法において、前記支持枠は前記囲い壁から削り出されることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。
- 10 13. 請求の範囲第12項に記載のヘッドスライダの製造方法において、前記櫛 歯形の可動側電極は前記囲い壁の内壁面に一体に形成されることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。
- 14. スライダ本体用基板の表面にアクチュエータ用基板を張り付ける工程と、アクチュエータ用基板の表面から微動アクチュエータの可動体の輪郭を彫り込む工程と、スライダ本体用基板およびアクチュエータ用基板から構成される重ね合わせ基板から、1列のヘッドスライダを含むバー素材を切り出す工程と、切り出されたバー素材の切断面から可動体の輪郭を彫り込み、スライダ本体用基板から可動体を切り離す工程とを備えることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。

20

- 15. 請求の範囲第14項に記載のヘッドスライダの製造方法において、前記アクチュエータ用基板の表面から前記可動体の輪郭を彫り込むにあたって、スライダ本体用基板の表面に固定されて前記可動体に連結される支持枠を前記アクチュエータ用基板から削り出す工程と、前記切断面から可動体の輪郭を彫り込むにあたって支持枠から前記可動体を切り離す工程とをさらに備えることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。
- 16. 請求の範囲第15項に記載のヘッドスライダの製造方法において、前記アクチュエータ用基板の表面から前記可動体の輪郭を彫り込んだ後に、バー素材の

切り出しに先立って前記アクチュエータ用基板の表面にヘッドベース用基板を張り付ける工程と、ヘッドベース用基板上でヘッド素子を積層形成する工程とをさらに備えることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。

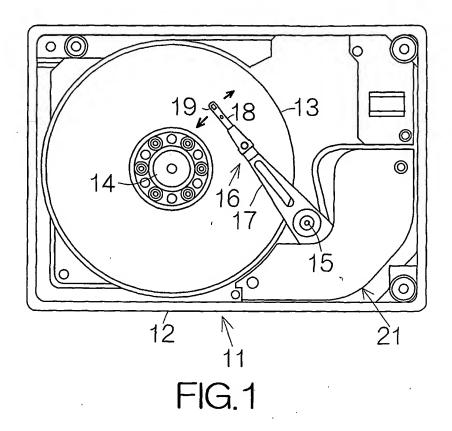
5 17. 請求の範囲第14項に記載のヘッドスライダの製造方法において、前記微動アクチュエータは、前記スライダ本体用基板に固定される支持枠と、この支持枠に前記可動体を連結するばねと、前記可動体に一体に形成される櫛歯形の可動側電極と、可動側電極同士の間で前記スライダ本体用基板の表面から立ち上がる固定側電極とを備えることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。

10

15

- 18. 請求の範囲第17項に記載のヘッドスライダの製造方法において、前記アクチュエータ用基板の表面から前記可動体の輪郭を彫り込んだ後に、バー素材の切り出しに先立って前記アクチュエータ用基板の表面にヘッドベース用基板を張り付ける工程と、ヘッドベース用基板上でヘッド素子を積層形成する工程とをさらに備えることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。
- 19. 請求の範囲第18項に記載のヘッドスライダの製造方法において、前記アクチュエータ用基板の表面から前記可動体の輪郭を彫り込むと同時に、前記スライダ本体用基板上で少なくとも前記櫛歯形の可動側電極を途切れなく取り囲む囲い壁を前記アクチュエータ用基板から削り出す工程をさらに備え、前記スライダ本体用基板、前記ヘッドベース用基板および囲い壁で、少なくとも前記櫛歯形の可動側電極を収容する密閉空間は区画されることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。
- 20. 請求の範囲第19項に記載のヘッドスライダの製造方法において、前記切断面から前記可動体の輪郭を彫り込む以前に前記切断面に研磨処理を施し、前記ヘッド素子の大きさを調整する工程をさらに備えることを特徴とするヘッドスライダの製造方法。

1/24



WO 02/097803 PCT/JP01/04389

2/24

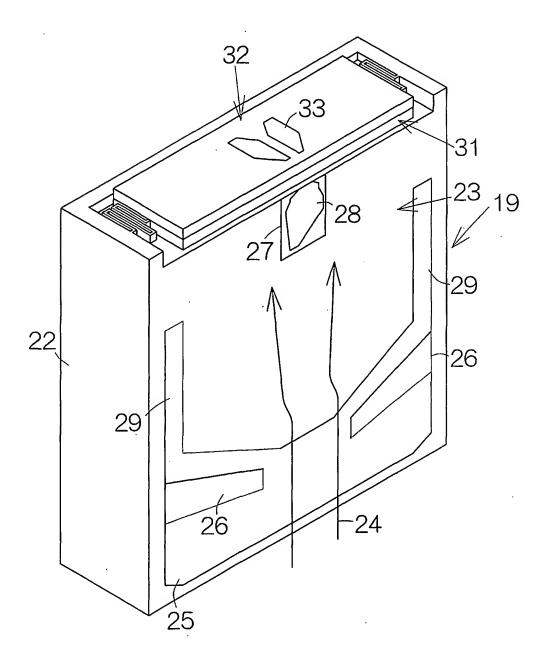
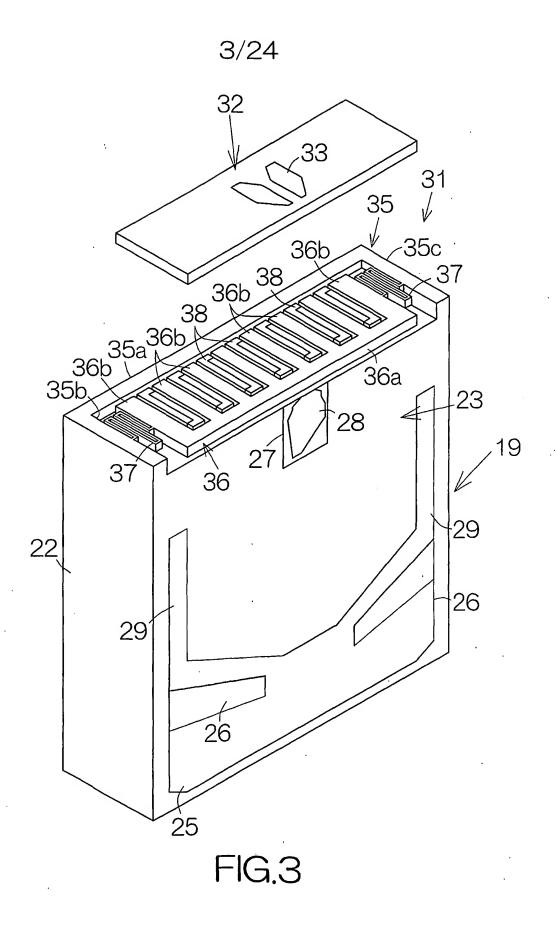
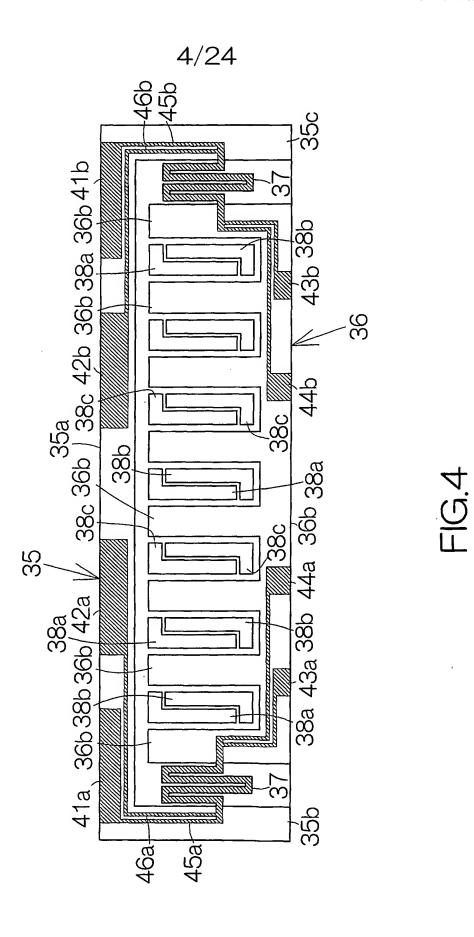


FIG.2

WO 02/097803 PCT/JP01/04389

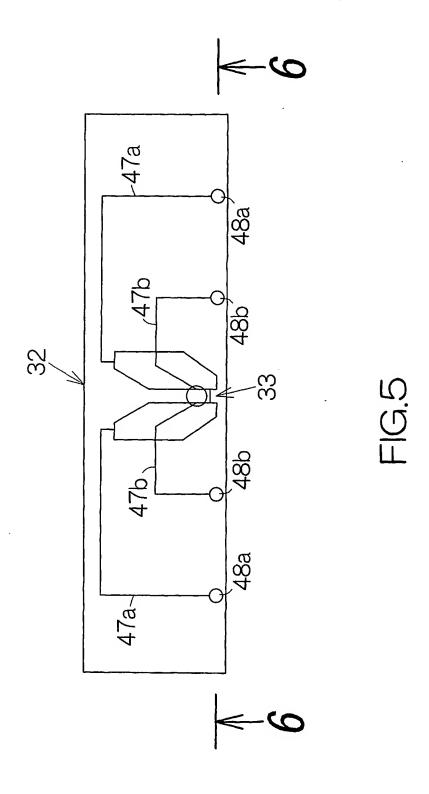


4/12/06, EAST Version: 2.0.3.0



4/12/06, EAST Version: 2.0.3.0

5/24



6/24

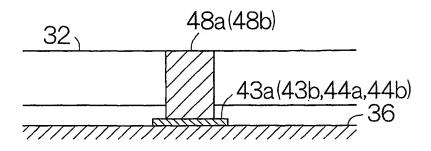
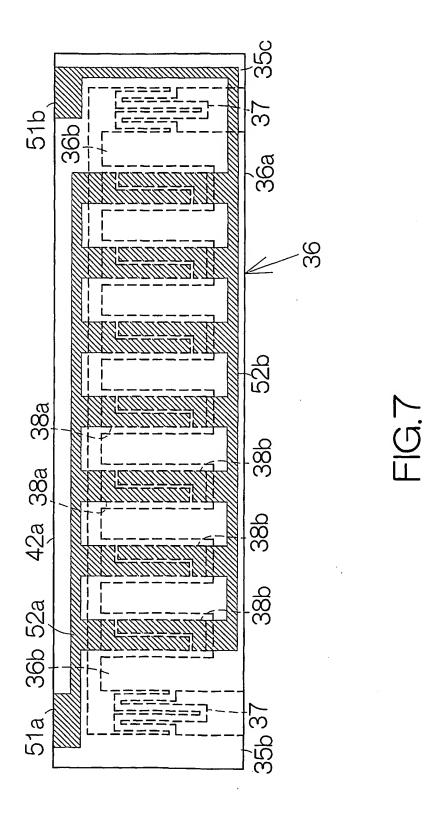


FIG.6

7/24



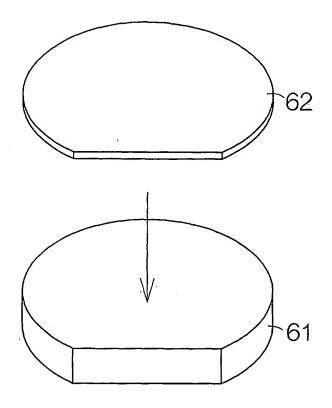


FIG.8

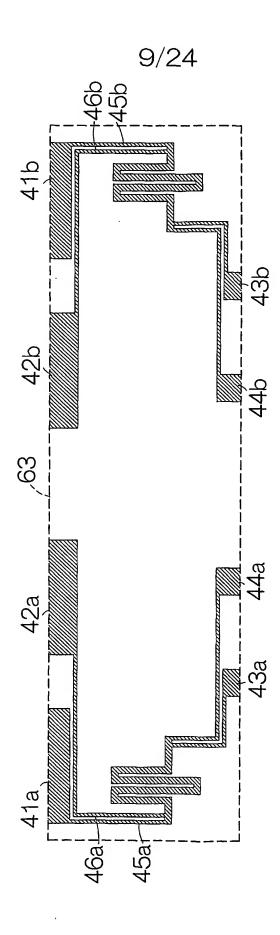


FIG.9

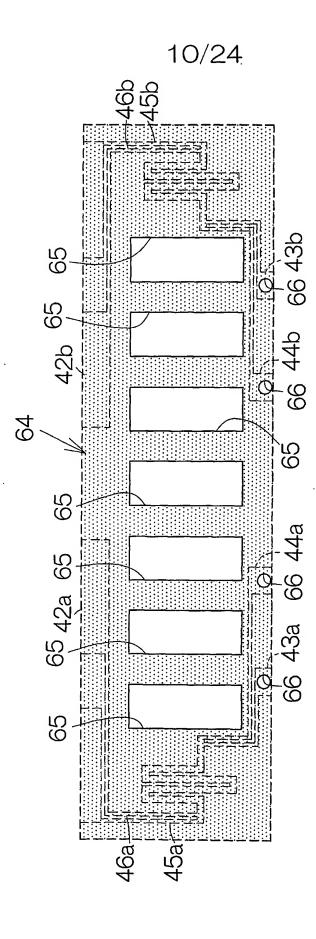
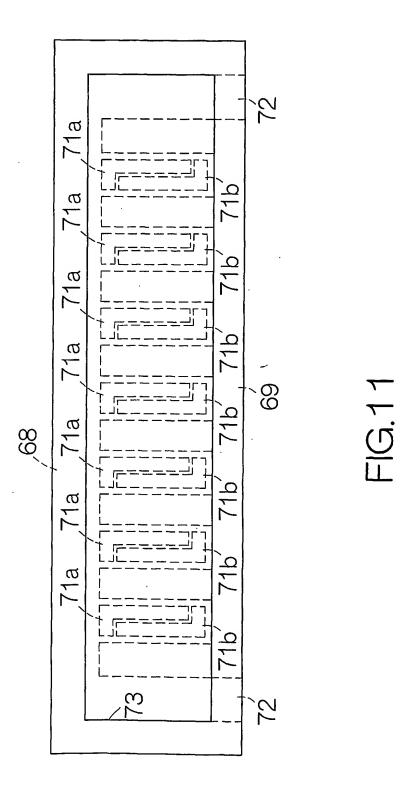
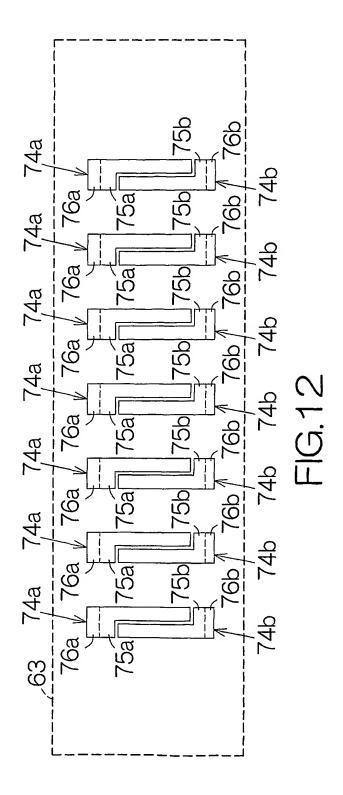


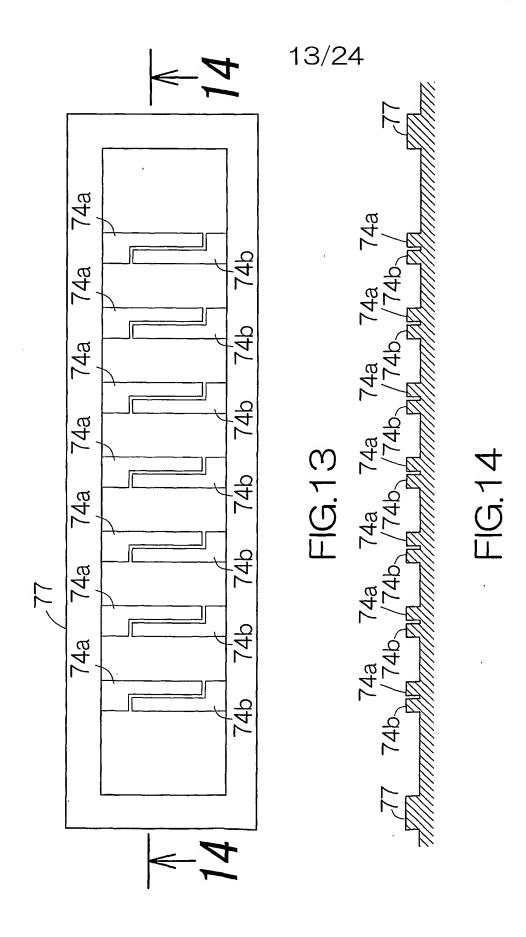
FIG. 10

11/24



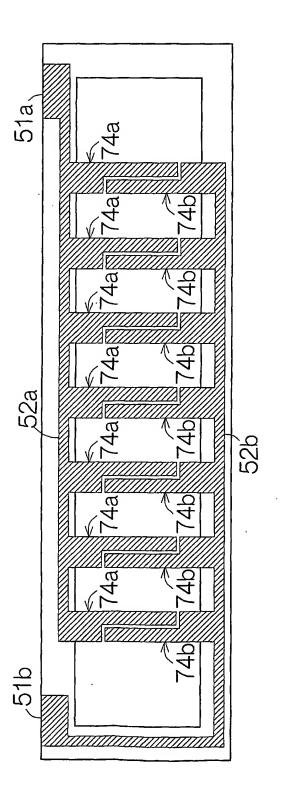
4/12/06, EAST Version: 2.0.3.0





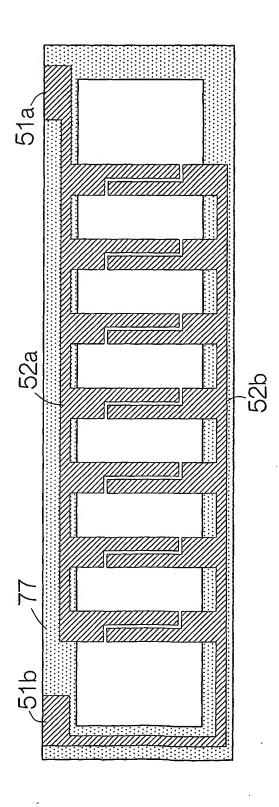
4/12/06, EAST Version: 2.0.3.0

14/24



FG.15

15/24



FG.16

WO 02/097803

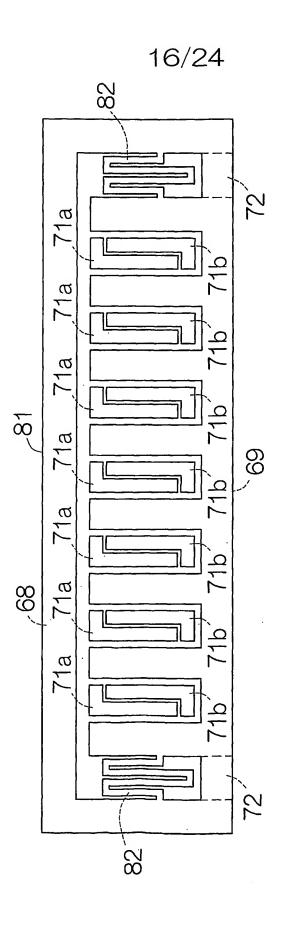
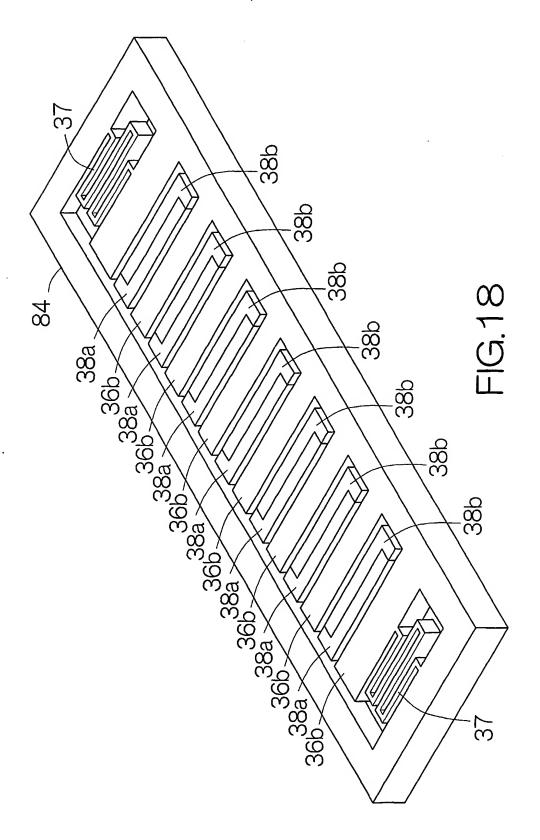


FIG. 1





)

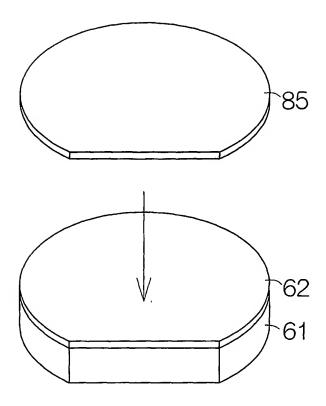


FIG.19

19/24

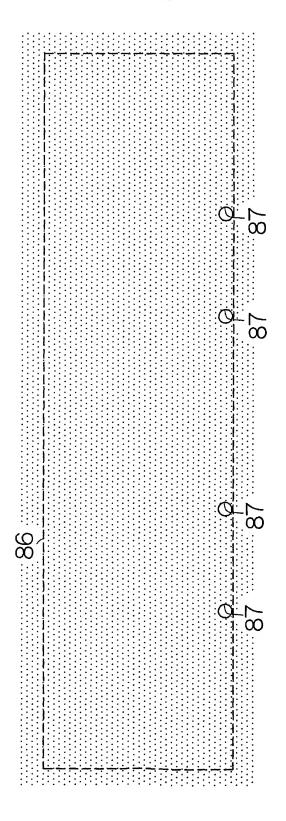


FIG. 20

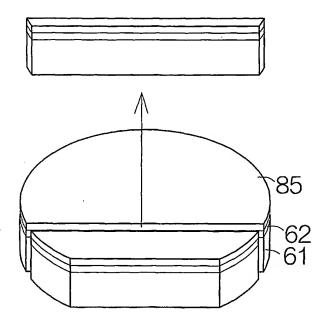


FIG.21

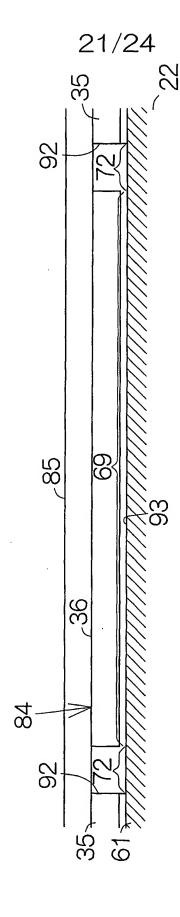


FIG.22

WO 02/097803

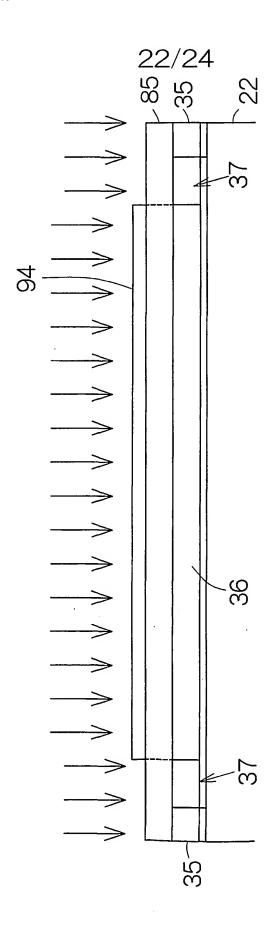
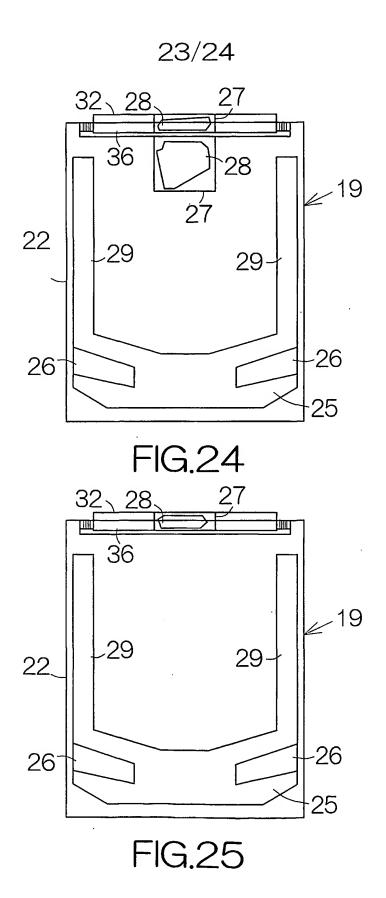
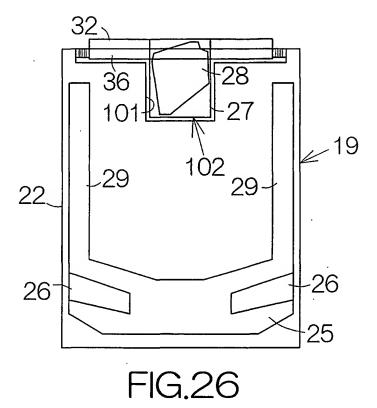


FIG.23



24/24



103 101 27 101 28 102

FIG.27

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP01/04389

				202,0					
A.	A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER Int.Cl ⁷ G11B 5/60								
Acc	According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC								
		S SEARCHED							
Min	Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) Int.Cl ⁷ G11B 5/60, 21/21								
	Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Jitsuyo Shinan Koho 1922-1996 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994-2001 Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2001 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996-2001								
Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)									
C.	DOCUI	MENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT							
Cat	egory*	Citation of document, with indication, where ap		ant passages	Relevant to claim No.				
	X Y	JP 11-259840 A (Fujitsu Limited 24 September, 1999 (24.09.99), pages 2 to 5; Figs. 1 to 18 pages 2 to 5; Figs. 1 to 18 (Family: none)			1-6,9-10 7-8,11-20				
	X Y	JP 9-81924 A (Fujitsu Limited), 28 March, 1997 (28.03.97), pages 5 to 10; Figs. 1 to 22 pages 5 to 10; Figs. 1 to 22 & DE 19607379 A & CN 11414 & US 5920978 A & KR 23509 & US 6181531 B	74 A		1-6,9-10 7-8,11-20				
	Х	JP 9-231538 A (Hitachi, Ltd.), 05 September, 1997 (05.09.97), pages 4 to 7; Figs. 1 to 10 (Family: none)			1,2				
\boxtimes	Further	documents are listed in the continuation of Box C.	See patent fam	ily annex.					
* "A" "E" "L"	docume consider earlier d date docume cited to	categories of cited documents: nt defining the general state of the art which is not ed to be of particular relevance locument but published on or after the international filing nt which may throw doubts on priority claim(s) or which is establish the publication date of another citation or other reason (as specified)	priority date and understand the process document of part considered novel step when the document of part document of part	priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone					
"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means "P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed			combined with o combination beir	ne or more other such ng obvious to a person er of the same patent f	documents, such skilled in the art				
Date of the actual completion of the international search 21 August, 2001 (21.08.01)			Date of mailing of the 04 Septem	Date of mailing of the international search report 04 September, 2001 (04.09.01)					
Name and mailing address of the ISA/ Japanese Patent Office			Authorized officer						
Facsimile No.			Telephone No.						

Form PCT/ISA/210 (second sheet) (July 1992)

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.
PCT/JP01/04389

ategory*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No
Х	JP 9-22519 A (Hitachi, Ltd.), 21 January, 1997 (21.01.97), pages 3 to 5; Figs. 1 to 5 (Family: none)	1,2
Y	JP 2-236812 A (Hitachi, Ltd.), 19 September, 1990 (19.09.90), pages 1 to 4; Figs. 1 to 4 (Family: none)	7,8
Y	JP 2001-6141 A (Fujitsu Limited), 12 January, 2001 (12.01.01), pages 2 to 5; Figs. 1 to 7 (Family: none)	11-20
	·	
		1.

Form PCT/ISA/210 (continuation of second sheet) (July 1992)

A. 発明の属する分野の分類 (国際特許分類 (IPC)) Int. Cl ⁷ G11B 5/60									
D 50-2-1-6-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1									
	B. 調査を行った分野								
Int Cl	域が成算符(国際特許分類(IPC)) 7 G11B 5/60 21/21								
1 11 11 0 1	G11B 3/00 21/21								
最小限資料以	外の資料で調査を行った分野に含まれるもの								
日本国実用新	探公報 1922-1996								
	用新案公報 1971-2001								
	用新案公報 1994-2001	•							
日本国美州新	f案登録公報 1996-2001								
国際調査で使用	用した電子データベース (データベースの名称	調本に使用した用語)							
		、胸壁に使用した用語)							
つ 闘士士	7 1.50 (1. 4) 1. 9 4.44								
引用文献の	ると認められる文献		T mmata a sa						
カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連する	ときけ その関連する始末のまこ	関連する						
	THE PART OF THE PA		請求の範囲の番号						
	JP 11-259840 A (富								
	24. 09. 1999 (24. 09	. 99)							
X	第2-5頁、図1-18		1-6, 9-10						
Y	第2-5頁、図1-18		7-8, 11-20						
	(ファミリーなし)		,						
	JP 9-81924 A (富士通	株式会社)							
	28. 03. 1997 (28. 03.								
X	第5-10頁、図1-22	. 31)	1 6 0 10						
Y	第5-10頁、図1-22		1-6, 9-10						
1	第5-10員、図1-22		7-8, 11-20						
X C欄の続き	() = 3 wheth) + Till (6)								
	にも文献が列挙されている。	□ パテントファミリーに関する別	紙を参照。						
* 引用文献の)カテゴリー	の日の後に公表された文献							
	車のある文献ではなく、一般的技術水準を示す。 「ない」ではなる。	「T」国際出願日又は優先日後に公表さ	くれた女部でなって						
もの	•	出願と矛盾するものではなく、発	8明の原理又は理論						
	百日前の出願または特許であるが、国際出願日	の理解のために引用するもの	ロンチャングルエングルの工具型						
	表されたもの	「X」特に関連のある文献であって、当	的数文献のみで発明						
	E張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行	の新規性又は進歩性がないと考え	られるもの						
	は他の特別な理由を確立するために引用する 関由を付す)	「Y」特に関連のある文献であって、当	6該文献と他の1以						
	Eロをわりり こる開示、使用、展示等に言及する文献	上の文献との、当業者にとって自	!明である組合せに						
「P」国際出館	日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願	よって進歩性がないと考えられる 「&」同一パテントファミリー文献	560						
		- ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・							
国際調査を完了した日 21.08.01 国際調査報告の発送日 ()4.09.01									
	09.01								
	had to the		 -						
	名称及びあて先	特許庁審査官(権限のある職員)	5Q 9197						
	特許庁(ISA/JP) 便番号100-8915	竹中辰利							
	3千代田区霞が関三丁目4番3号		·						
外水相	111日内区17日1日1日1万	電話番号 03-3581-1101	内線 3590						

様式PCT/ISA/210(第2ページ)(1998年7月)

C (続き). 関連すると認められる文献				
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号		
	& DE 19607379 A & CN 1141474 A & US 5920978 A & KR 235090 B & US 6181531 B			
X	JP 9-231538 A (株式会社日立製作所) 05.09.1997 (05.09.97) 第4-7頁、図1-10 (ファミリーなし)	1, 2		
Х	JP 9-22519 A (株式会社日立製作所) 21.01.1997 (21.01.97) 第3-5頁、図1-5 (ファミリーなし)	1, 2		
Y .	JP 2-236812 A (株式会社日立製作所) 19.09.1990 (19.09.90) 第1-4頁、第1-4図 (ファミリーなし)	7,8		
Y	JP 2001-6141 A (富士通株式会社) 12.01.2001 (12.01.01) 第2-5頁、図1-7 (ファミリーなし)	11-20		

様式PCT/ISA/210 (第2ページの続き) (1998年7月)